

تنظیم پارامترها و رفع عیب حرکتی تابلو فرمان سیلیکون

بعد از مراحل نصب و اتصالات مربوط به تابلو فرمان از محکم بودن و اتصال کامل سیم های قدرت و مدار فرمان اطمینان حاصل شود .

سپس با توجه به مدل انکودر و مدل موتور سیم مربوط به انکودر وصل شود و دقت شود که سیم انکودر یکسره باشد در صورت کوتاه بودن سیم انکودر حتما برای اضافه کردن از سیم مخصوص انکودر استفاده شود و حتما با قلع و هویه سیم ها بهم وصل شوند.

برای جلوگیری از نویز و راه اندازی هرچه بهتر تابلو فرمان حتما از سیم شیلد دار برای اتصال موتور به تابلو و بطور جداگانه برای انکودر موتور از فلکسی فلزی مناسب استفاده شود.

در صورت ایجاد نویز در سیستم حرکتی آسانسور ابتدا از سیستم ارت ساختمان و تابلو و موتور مطمئن شوید سپس ارت تراول وصل شود و در صورت اختلال در ارتباط سیستم سریال تابلو CAN BUS سیم های مربوط به تراول ارتباط سریال و تغذیه تراول ۲ رشته شود بطور مثال تراول شماره ۲ مربوط به ارتباط سریال را با ۲ رشته سیم تراول هم از تابلو و هم از جعبه رویزیون به هم وصل کنید تراول های ۱ و ۳ و ۹ هم به همین شکل به هم وصل کنید.

مراحل تیون موتور

در حالت گرلس برای بهتر شدن حرکت موتور حتما بدون بار تیون صورت گیرد و در منو 6- Setup Wizard وارد 17-Auto Tune شوید.

ابتدا تیون 4-Pm RI Static سپس تیون 6-Pm Offset Rotary را انجام بدهید.

لازم بذکر است برای انجام تیون 6 ابتدا باید کنتاکتورترمز موتور BR توسط راه انداز تابلو وصل شود سپس تیون صورت گیرد.

6-Setup Wizard

منوی مربوط	پارامتر	فعال سازی	توضیحات
17-Auto Tune	4-Pm RI Static	فشار دادن دکمه Enter	ابتدا دکمه Enter را فشار دهید کنتاکتور Run جذب میشود و با فشار مجدد دکمه Enter تیون ایستا موتور انجام میشود
	6-Pm Offset Rotary	فشار دادن دکمه Enter	ابتدا دکمه Enter را فشار دهید کنتاکتور Run جذب میشود سپس کنتاکتور BR را فشار دهید تا ترمز موتور عمل کند با فشار مجدد دکمه Enter تیون چرخشی موتور انجام میشود

بعد از اتمام تیون در حالت ریویزیون جهت بالا و پائین گرفته شود در صورت لرزش موتور و صدای نامتعارف وارد تنظیمات برد اصلی شوید سپس وارد منوی **4-Drive Settings** شوید سپس تنظیمات را بصورت زیر انجام دهید تا حرکت کاملا نرم و بصورت **Direct To Floor** در حرکت نرمال بدست بیاید.

4-Drive Settings

منوی مربوط	پارامتر	مقدار اولیه	مقدار نهایی	توضیحات
4-Travel Curve	1-acceleration1	0.3 m/s ²	0.2 m/s ²	
	2-deceleration1	0.3 m/s ²	0.2 m/s ²	

	5-accel start jerk	0.9 s	1.5 s	
	6-accel end jerk	0.6 s	1.5 s	
	7-decel start jerk	0.6 s	1.5 s	
	8-decel end jerk	2 s	1 s	
	12-dwell distance	0.5 s	0 s	
5-Brake Sequence	2-br pre on delay	0.3 s	1 s	
6-Pid Controller	1-position lock p	30	10	برای استارت نرم تر در صورت نیاز افزایش یابد
	2-position lock i	3	3	
	3-start p gain	30	12	برای کاهش رولبک افزایش یابد
	4-start l gain	50	8	برای کاهش رولبک کاهش یابد
	5-run p gain	20	10	برای کاهش صدای موتور در حرکت کاهش یابد
	6-run l gain	50	10	
	7-gain switch speed	50	3 10	گرلس گیربکس
7-Advanced Settings	11- 220v operation	0	1	راه اندازی ups
	16-over torque %	150	200	افزایش قدرت drive